

МИНІСТЕРСТВО АГРАРНОЇ ПОЛІТИКИ І ПРОДОВОЛЬСТВА УРАЇНИ

УМАНСЬКИЙ НАЦІОНАЛЬНИЙ УНІВЕРСИТЕТ САДІВНИЦТВА

Кафедра геодезії, картографії та кадастру

Кононенко С.І., Шемякін М.В.

**ГЕОДЕЗІЯ**

**ЗРІВНОВАЖЕННЯ НІВЕЛІРНИХ МЕРЕЖ**

Методичні вказівки для практичних занять та самостійної роботи студентам  
спеціальності 193 геодезія та землеустрій

Умань – 2019

Кононенко С.І., Шемякін М.В. ГЕОДЕЗІЯ. Зрівноваження нівелірних мереж // Методичні вказівки для практичних занять та самостійної роботи студентам спеціальності 193 геодезія та землеустрій. Умань: Уманський НУС, 2019. 19 с.

Рецензенти:

Балабак А.Ф. – доктор с.-г. наук, професор (Уманський НУС)

Побережець І.І. – кандидат с.-г наук, доцент (Уманський НУС)

Рекомендовано до видання науково-методичною комісією факультету лісового і садово-паркового господарства

©С.І. Кононенко

М.В. Шемякін 2019 р.

## ЗМІСТ

	Стор.
Вступ.....	4
1. Зрівноваження нівелірної мережі методом еквівалентної заміни.....	5
2. Зрівноваження нівелірної мережі методом послідовних наближень.....	8
3. Зрівноваження системи нівелірних ходів з однією вузловою точкою.....	11
4. Зрівноваження нівелірної мережі параметричним способом.....	14
Література.....	18

## ВСТУП

При побудові нівелірної мережі для контролю результатів вимірювань і підвищення точності значень, які визначаються, виконують додаткові або надлишкові вимірювання. Одержання результатів вимірювань у надлишковій кількості дозволяє, окрім того, виконати оцінку точності результатів вимірювань і обрахованих значень величин.

За наявності погрішностей у результатах вимірювань виникають нев'язки. Обрахунок елементів мережі за різними вимірювальними величинами може привести до різних результатів. Така невизначеність вирішується шляхом введення таких поправок у результати вимірювань, щоб їх виправлені значення задовольняли умови мережі. У цьому полягає суть збалансування геодезичних мереж. Для вирішення зазначеної задачі існує багато способів

У методичних вказівках наведено збалансування нівелірної мережі методом еквівалентної заміни, послідовних наближень, з однією вузловою точкою, параметричним способом. Також представлена послідовність виконання робіт, необхідні формули та перевірки.

Виконання завдань, наведених у методичних вказівках, сприятиме формуванню у студентів знань і навичок, необхідних для спеціаліста у галузі геодезії та землевпорядкування.

Методичні вказівки призначені для студентів спеціальності 193 геодезія та землеустрою.

## 1. ЗРІВОВАЖЕННЯ НІВЕЛІРНОЇ МЕРЕЖІ МЕТОДОМ ЕКВІВАЛЕНТНОЇ ЗАМІНИ

### 1.1. Вихідні дані

Для визначення висот пунктів В, С та Д створена нівелірна мережа (рис. 1.1). Результати вимірювань та кількість станцій по нівелірним ходам наведені в табл. 1.1.

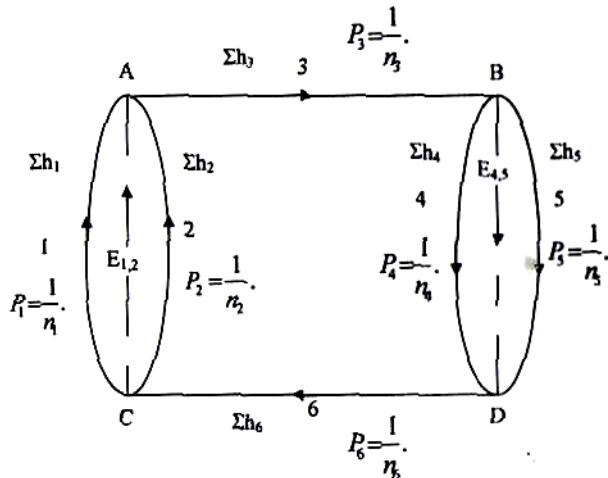


Рис. 1.1. Схема нівелірної мережі.

Таблиця 1.1  
Результати вимірювань та кількість станцій по нівелірним ходам

Мережа № 1 (H <sub>A</sub> = 100,000 м)			Мережа № 2 (H <sub>A</sub> = 200,000 м)		
№ хода	Кількість станцій, n	Вимірюне перевищення по ходу, h (мм)	№ хода	Кількість станцій, n	Вимірюне перевищення по ходу, h (мм)
1	55	+5447	1	41	+7318
2	46	+5430	2	29	+7336
3	28	+1269	3	24	+1488
4	43	-8921	4	28	-3283
5	52	-8927	5	21	-3284
6	31	+2234	6	37	-5551

Для виконання індивідуальної роботи внесіть зміни у результати вимірювань:  
 $n_1 = n_{1\text{ (табл.)}} - 0,2 * (\text{№ варіанта})$ ;  $h_1 = h_{1\text{ (табл.)}} + 2 \text{ мм} * (\text{№ варіанта})$ ;  
 $n_2 = n_{2\text{ (табл.)}} + 0,2 * (\text{№ варіанта})$ ;  $h_2 = h_{2\text{ (табл.)}} + 2 \text{ мм} * (\text{№ варіанта})$ ;  
 $n_4 = n_{4\text{ (табл.)}} + 0,2 * (\text{№ варіанта})$ ;  $h_4 = h_{4\text{ (табл.)}} - 2 \text{ мм} * (\text{№ варіанта})$ ;

$$n_5 = n_{5 \text{ (табл.)}} - 0,2 * (\text{№ варіанта}); \quad h_5 = h_{5 \text{ (табл.)}} - 2 \text{ мм} * (\text{№ варіанта}).$$

## 1.2. Завдання

Виконати зрівнювання нівелірної мережі методом еквівалентної заміни:

- 1) обчислити зрівнювані перевищення по ходам;
- 2) обчислити висоти точок В, С та Д;
- 3) виконати оцінку точності результатів зрівнювання.

Обчислення ведуться із точністю до 0,1 мм.

Таблиця 1.2

## Зрівнювання нівелірної мережі методом еквівалентної заміни

Вихідна мережа				Еквівалентна мережа					Зрівняна вихідна мережа			
№ № ходів	Перевищення по ходу, $h_i$ (мм)	Кількість станцій, $n_i$	Вага хода, $P_i = c/n_i$ ( $c=100$ )	№ № ходів	Перевищення по ходу, $h'_i$ (мм)	Кількість станцій, $n'_i$	Поправки в перевищення, $\Delta h'_i$ (мм)	Зрівняні перевищення, $h''_i$ * (мм)	Поправки, $v_i$	Зрівняні перевищення, $h_i$ * (мм)	$v_i^2$	$p_i v_i^2$
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13
1				$\varepsilon_1$								
2												
3			3									
4				$\varepsilon_2$								
5												
6			6									
Сума												

Нев'язка  $f_h =$ Середня квадратична похибка одиниці ваги  $\mu =$ Середня квадратична похибка вимірювання перевищення на 1 км хода  $m_{\text{км}} =$  $H_A =$  \_\_\_\_\_ $H_B =$  \_\_\_\_\_ $H_C =$  \_\_\_\_\_ $H_D =$  \_\_\_\_\_

## 2. ЗРІВНОВАЖЕННЯ НІВЕЛІРНОЇ МЕРЕЖІ МЕТОДОМ ПОСЛІДОВНИХ НАБЛИЖЕНЬ

### 2.1. Вихідні дані

Для визначення висот вузлових точок 1, 2 та 3 створена нівелірна мережа (рис. 2.1). Результати вимірювань, довжина ходів та кількість станцій по ходам наведені в табл. 2.1.

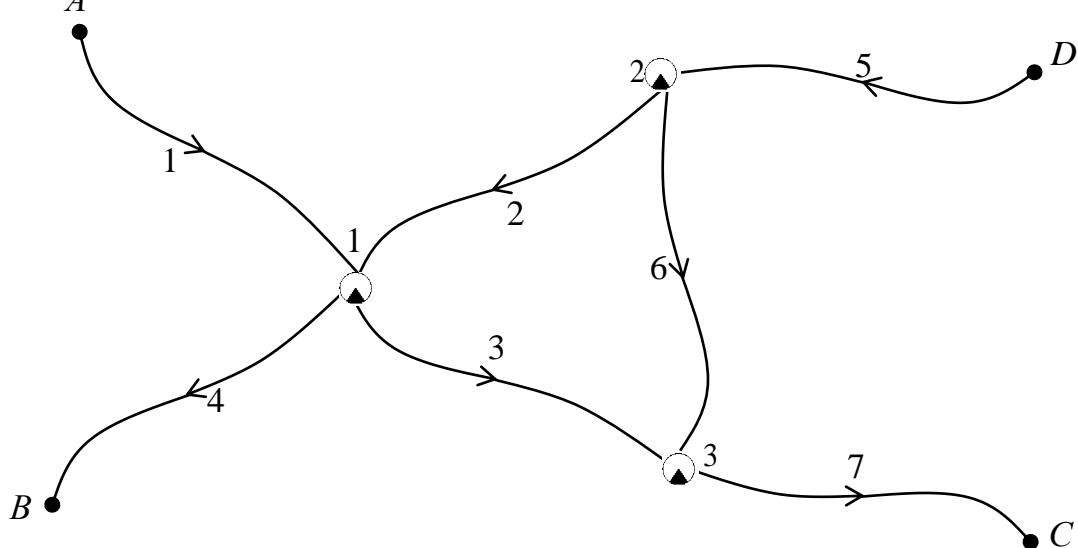


Рис. 2.1. Схема нівелірної мережі.

Таблиця 2.1.  
Результати вимірювань перевищень (**h**), довжина ходів (**L**), кількість станцій по ходам (**n**)

Мережа № 1				Мережа № 2			
№ хода	Довжина хода, <b>L</b> (км)	Кількість станцій, <b>n</b>	Виміряне перевищення по ходу, <b>h</b> (м)	№ хода	Довжина хода, <b>L</b> (км)	Кількість станцій, <b>n</b>	Виміряне перевищення по ходу, <b>h</b> (м)
1	9,2	62	4,254	1	3,2	24	4,252
2	9,8	68	11,762	2	9,6	68	11,759
3	6,3	46	3,203	3	5,4	36	3,211
4	3,7	27	3,365	4	6,7	48	3,367
5	9,6	65	2,342	5	5,8	39	2,345
6	5,5	35	8,561	6	6,2	44	8,564
7	5,9	38	5,675	7	9,4	66	5,678

Для виконання індивідуальної роботи внесіть зміни у результати вимірювань:

$$\begin{aligned} n_1 &= n_{1 \text{ (табл.)}} + 0,2 * (\text{№ варіанта}); \\ n_4 &= n_{4 \text{ (табл.)}} - 0,2 * (\text{№ варіанта}); \\ n_5 &= n_{5 \text{ (табл.)}} - 0,2 * (\text{№ варіанта}); \\ n_7 &= n_{7 \text{ (табл.)}} + 0,2 * (\text{№ варіанта}); \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} h_1 &= h_{1 \text{ (табл.)}} + 1 \text{ мм } * (\text{№ варіанта}); \\ h_4 &= h_{4 \text{ (табл.)}} - 1 \text{ мм } * (\text{№ варіанта}); \\ h_5 &= h_{5 \text{ (табл.)}} - 1 \text{ мм } * (\text{№ варіанта}); \\ h_7 &= h_{7 \text{ (табл.)}} + 1 \text{ мм } * (\text{№ варіанта}). \end{aligned}$$

## 2.2. Завдання

Виконати зрівнювання нівелірної мережі методом послідовних приближень:

- 1) обчислити зрівнювані висоти вузлових точок 1, 2 та 3;
- 2) виконати оцінку точності результатів зрівнювання.

Обчислення ведуться із точністю до 1 мм.

Таблиця 2.2. Відомість зрівнювання

№ вузлової точки	Ход до вузлової точки	Вихідні (наочальні) пункти	Вихідні висоти, $H_{\text{вих.}}$ (м)	Перевищення по ходам, $h$ (м)	Кількість станцій, $n$	Вага		Приближення				Оцінка точності		
						$P_i$	$P'_i$	$H_I$	$H_{II}$	$H_{III}$	$H_{IV}$	$V_i$	$V_i^2$	$p_i V_i^2$
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15
1	A-1	A												
	B-1	B												
	2-1	2												
	3-1	3												
	Сума													
2	D-2	D												
	1-2	1												
	3-2	3												
	Сума													
3	C-3	C												
	1-3	1												
	2-3	2												
	Сума													
Сума														

Контроль:  $h_1 - h_4 - h_5 + h_7 =$ Середня квадратична похибка одиниці ваги  $\mu =$ Середня квадратична похибка вимірюння перевищення на 1 км хода  $m_{\text{км}} =$

### 3. ЗРІВНОВАЖЕННЯ СИСТЕМИ НІВЕЛІРНИХ ХОДІВ З ОДНІЄЮ ВУЗЛОВОЮ ТОЧКОЮ

#### 3.1. Вихідні дані

Для визначення висот точок створена система нівелірних ходів з однією вузловою точкою (рис. 3.1). Результати вимірювань перевищень та довжина нівелірних ходів наведені в табл. 3.1.

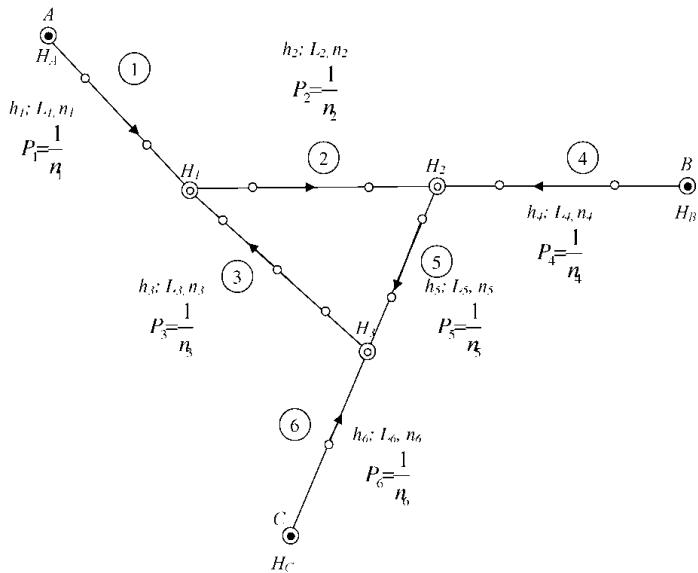


Рис. 3.1. Схема системи нівелірних ходів з однією вузловою точкою.

Таблиця 3.1

Результати вимірювань (h) та довжина ходів (L)

Хід від репера А ( $H_A=106,685$  м) до вузлової точки D

№ хода	Довжина хода, L (км)	$\Delta L$ (км)	Довжина хода, L (км)	Перевищення, h (м)	$\Delta h$ (м)	Перевищення, h (м)
1 (A-1)	1,2	+		-1,247	+	
2 (1-2)	1,3	0,0	1,3	-3,856	0	-3,856
3 (2-3)	1,2	-		+1,252	-	
4 (3-C)	1,3	-	1,3	-2,824	-	
<b>Сума</b>	<b>5,0</b>			<b>-6,675</b>		

Хід від репера В ( $H_B=92,027$  м) до вузлової точки D

5 (B-4)	1,7	-		+2,432	-	
6 (4-5)	1,5	-		+1,085	-	
7 (5-C)	1,3	-		+4,456	+	
<b>Сума</b>	<b>4,5</b>			<b>7,973</b>		

Хід від репера С ( $H_C=95,198$  м) до вузлової точки D

8 (C-6)	1,5	+		+1,724	+	
9 (6-7)	1,4	+		+5,445	-	
10 (7-D)	1,7	+		-2,357	-	
<b>Сума</b>	<b>4,6</b>			<b>4,812</b>		

Для виконання індивідуальної роботи внесіть зміни у результати вимірюв:

$$\Delta L = (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанту}) / 10 = \underline{\hspace{10cm}} \text{км};$$

$$\Delta h = (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанту}) / 1000 = \underline{\hspace{10cm}} \text{м.}$$

Виконати зрівнювання системи нівелірних ходів з однією вузловою точкою:

- 1) обчислити зрівнювану висоту вузлової точки D;
- 2) обчислити зрівнювані висоти точок 1-7;
- 2) виконати оцінку точності результатів зрівнювання.

Обчислення ведуться із точністю до 0,1 мм.

### 3.2. Виконання роботи

3.1. Обчислення зрівняної висоти вузлової точки D та оцінка точності зрівнювання.

Таблиця 3.2

Зрівнювання системи ходів з однією вузловою точкою

Xід до вузлової точки	Вихідні висоти, $H_i$ (м)	Перевищення по ходам, $\zeta_i$ (м)	Довжина хода, $L_i$ (км)	Вага хода, $P_i = C/L_i$	Обчислена висота, $H_D = H_i + h_i$	$v$	$v^2$	$p_v^2$
A-D								
B-D								
C-D								
Сума	XXXX	XXXX				XXX	XXX	

Середня квадратична похибка одиниці ваги  $\mu =$

Середня квадратична похибка вимірювання перевищення на 1 км хода  $m_{\text{км}} =$

Середня квадратична похибка зрівняної висоти вузлової точки  $m_{HD} =$

3.2. Обчислення зрівняніх висот точок від репера A до вузлової точки D.

Таблиця 3.3

Зрівнювання нівелірного хода від репера А до вузлової точки D

Хід від репера А ( $H_A=106,685$ м) до вузлової точки D ( $H_D=$ )						
	№ № точок хода	Перевищення, $h_i$ (м)	Довжина хода, $L_i$ (км)	Поправки $\nu h_i$ (м)	Зрівняні перевищення, $h_i$ (м)	№ № точок хода
	A					A
1						1
2						2
3						3
D						D
<b>Сума</b>						

Нев'язка по ходу  $f_h = \sum h_i - (H_D - H_A) =$  \_\_\_\_\_ = \_\_\_\_\_Контроль:  $\sum \nu h_i = -f_h =$  \_\_\_\_\_.

## 3.3. Обчислення зрівняних висот точок від репера В до вузлової точки D.

Таблиця 3.4

Зрівнювання нівелірного хода від репера В до вузлової точки D

Хід від репера А ( $H_B=92,027$ м) до вузлової точки D ( $H_D=$ )						
	№ № точок хода	Перевищення, $h_i$ (м)	Довжина хода, $L_i$ (км)	Поправки $\nu h_i$ (м)	Зрівняні перевищення, $h_i$ (м)	№ № точок хода
	B					B
4						4
5						5
D						D
<b>Сума</b>						

Нев'язка по ходу  $f_h = \sum h_i - (H_D - H_B) =$  \_\_\_\_\_ = \_\_\_\_\_Контроль:  $\sum \nu h_i = -f_h =$  \_\_\_\_\_.

## 3.4. Обчислення зрівняних висот точок від репера С до вузлової точки D.

Таблиця 3.5

Зрівнювання нівелірного хода від репера С до вузлової точки D

Хід від репера А ( $H_C=95,198$ м) до вузлової точки D ( $H_D=$ )						
	№ № точок хода	Перевищення, $h_i$ (м)	Довжина хода, $L_i$ (км)	Поправки $\nu h_i$ (м)	Зрівняні перевищення, $h_i$ (м)	№ № точок хода
C						
6						
7						
D						
<b>Сума</b>						

Нев'язка по ходу  $f_h = \sum h_i - (H_D - H_C) =$  \_\_\_\_\_ = \_\_\_\_\_Контроль:  $\Sigma \nu h_i = -f_h =$  \_\_\_\_\_.

## 4. ЗРІВНОВАЖЕННЯ НІВЕЛІРНОЇ МЕРЕЖІ ПАРАМЕТРИЧНИМ СПОСОБОМ

### 4.1. Вихідні дані

Для визначення висот трьох вузлових реперів в мережі нівелювання (рис. 4.1) вимірюні перевищення по 6 ходам. Результати вимірювання перевищень по ходам  $h_i$  та довжини ходів  $L_i$  в мережі нівелювання наведені в табл. 4.1.

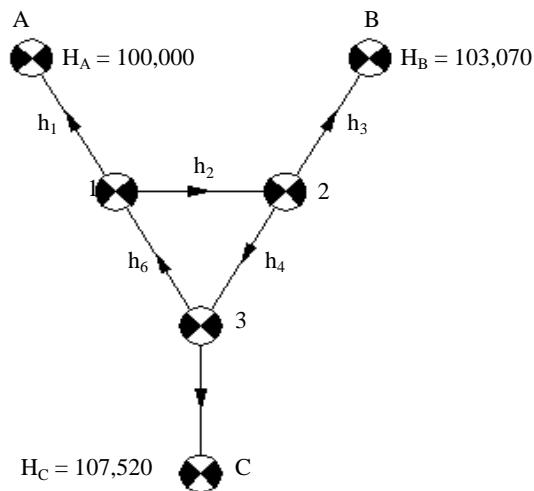


Рис. 4.1. Схема мережі

Таблиця 4.1

Результати вимірювання перевищень по ходам  $h_i$  та довжини ходів  $L_i$

№ хода	№ № точок хода	Перевищення $h_i, \text{мм}$	Довжина $L_i, \text{км}$	Вага $P_i=c/L_i$
1	2	3	4	5
1	1 - A	- 1110	3,1	
2	1 - 2	+ 2068	2,5	
3	2 - B	- 0120	1,8	
4	2 - 3	+ 0080	2,9	
5	3 - C			
6	3 - 1			

Для виконання індивідуальної роботи вирахуйте результати вимірів та запишіть їх у табл. 4.1:

$$h_5 = + 4266 \text{ мм} + 0,1 * (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанта}) \text{ мм}; \quad L_5 = 4,8 \text{ км} - 0,1 * (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанта});$$

$$h_6 = - 2170 \text{ мм} - 0,2 * (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанта}) \text{ мм}; \quad L_6 = 2,6 \text{ км} + 0,1 * (\text{№ групи}) * (\text{№ варіанта}).$$

## 4.2. Завдання

Виконати зрівнювання нівелірної мережі параметричним способом:

- 1) визначити зрівняні значення висот вузлових реперів  $H_1^*$ ,  $H_2^*$  та  $H_3^*$ ;
  - 2) виконати оцінку точності нівелювання 1 км ходу.

Обчислення ведуться із точністю до 0,1 мм.

#### **4.3. Порядок виконання лабораторної роботи**

4.3.1. Обчислити вагу вимірювача (графа 5 табл. 4.1) за формуллю ( $c = 5$ ):

$$P_i = c/L_i = 5/L_i.$$

4.3.2. Визначити наближені значення висот вузлових точок:

$$H_l \equiv \dots = \dots$$

$$H_2 \equiv \quad \quad \quad \equiv \quad \quad \quad ;$$

$$H_3 \equiv \frac{1}{\sqrt{2}}(H_1 + H_2) = \dots$$

4.3.3. Записати рівняння зв'язку  $h_i = \phi(H_1, H_2, H_3)$  для елементів нівелірної мережі:

$$h_1 = \underline{\hspace{2cm}}; \quad h_2 = \underline{\hspace{2cm}};$$

$$h_3 = \dots; \quad h_4 = \dots;$$

$$h_5 = \underline{\hspace{2cm}}; \quad h_6 = \underline{\hspace{2cm}}.$$

4.3.4. Скласти таблицю коефіцієнтів рівнянь поправок та обчислити коефіцієнти нормальних рівнянь (табл. 4.2).

Таблиця 4.2

## Таблиця коефіцієнтів рівнянь

Номер рівняння	Вага, $p_i$	Коефіцієнти			$l_i$	$s_i$	$v_i$	$p_i l_i v_i$
		$a_{i1}$	$a_{i2}$	$a_{i3}$				
1	2	3	4	5	6	7	8	9
Система параметричних рівнянь поправок								
1								
2								
3								
4								
5								
6								
								$\Sigma p_i l_i v_i =$
Система нормальних рівнянь								
$i$	$N_{ij}$	$N_{i1}$	$N_{i2}$	$N_{i3}$	$Li$	$Si$	Контроль $S_i$	
1	$N_{1i}$							
2	$N_{2i}$							
3	$N_{3i}$							
$[pll], [pls]$								
$[pss]$								

Формули:

$$s_i = \sum a_{ij} + l_i; \text{ Наприклад, } s_1 = a_{11} + a_{12} + a_{13} + l_1.$$

$$N_{ij} = [pa_i a_j]; \quad L_i = [pa_i l_i]; \quad S_i = [pa_i s_i];$$

$$\text{Наприклад, } N_{11} = [pa_1 a_1] = p_1 a_{11} a_{11} + p_2 a_{21} a_{21} + p_3 a_{31} a_{31} + p_4 a_{41} a_{41} + p_5 a_{51} a_{51} + p_6 a_{61} a_{61}.$$

$$[pll] = p_1 l_1 l_1 + p_2 l_2 l_2 + p_3 l_3 l_3 + p_4 l_4 l_4 + p_5 l_5 l_5 + p_6 l_6 l_6;$$

$$[pss] = p_1 s_1 s_1 + p_2 s_2 s_2 + p_3 s_3 s_3 + p_4 s_4 s_4 + p_5 s_5 s_5 + p_6 s_6 s_6.$$

$$\text{Контроль: } [p_i a_i s_i] = \sum N_{ij} + L_i; \quad [pls] = \sum L_i + [pll]; \quad [pss] = \sum S_i + [pls].$$

4.3.5. Розв'язати систему нормальних рівнянь способом Гаусса (табл. 4.3).

Визначити:

а)  $[pvv] = [pll] + E_{1L} L_1 + E_{2L} L_2^{(1)} + E_{3L} L_3^{(2)} = \underline{\hspace{10cm}};$

б) невідомі  $t_1 = \underline{\hspace{2cm}}, \quad t_2 = \underline{\hspace{2cm}}, \quad t_3 = \underline{\hspace{2cm}}.$

4.3.6. Обчислити зрівняні значення висот вузлових точок та поправки до вимірюваних перевищень :

$$H^*_1 = H_1 + t_1$$

$$= \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}};$$

$$H^*_2 = H_2 + t_2 = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}};$$

$$H^*_3 = H_3 + t_3 = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}.$$

Поправки до перевищень обчислюються в таблиці коефіцієнтів параметричних рівнянь поправок (табл. 4.2) за формулою

$$\vartheta_i = a_{i1} t_1 + a_{i2} t_2 + a_{i3} t_3 + l_i.$$

4.3.7. Оцінити точність результатів зрівнювання:

а) Середня квадратична похибка одиниці ваги (перевищення на  $c=5$  км по ходу)

$$\mu = \sqrt{[pvv]} / (n-k) = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}.$$

б) Середня квадратична похибка похибки одиниці ваги

$$m_\mu = \mu / \sqrt{2(n-k)} = \underline{\hspace{2cm}}.$$

в) Середня квадратична похибка на 1 км ходу

$$m_{lkm} = \mu / \sqrt{C} = \underline{\hspace{2cm}} = \underline{\hspace{2cm}}.$$

Таблиця 4.3

Розв'язання системи нормальних рівнянь

Номер рядка	Дія	Коефіцієнти			L	S	Контроль
		$t_1$	$t_2$	$t_3$			
1	2	3	4	5	6	7	8
1	$N_{1i}$						
2	$E_{1i}$	-1					
3	$N_{2i}$						
4	$E_{12}N_{1i}$						
5	$N^{(1)}_{2i}$						
6	$E_{2i}$		-1				
7	$N_{3i}$						
8	$E_{13}N_{1i}$						
9	$E_{23}N^{(1)}_{2i}$						
10	$N^{(2)}_{3i}$						
11	$E_{3i}$		-1				
12	$N_4 = [pll]$						
13	$E_{1L}N_{1i}$						
14	$E_{2L}N^{(1)}_{2i}$						
15	$E_{3L}N^{(2)}_{3i}$						
16	$[pvv]$						
17	$t_3$				$[pvv]$	$[pvv]$	
18	$t_2$						
19	$t_1$						

## ЛІТЕРАТУРА

1. Островський А.Л. Геодезія: підручник. Ч. 2 / А.Л. Островський, О.І. Мороз, В.Л. Тарнавський [за ред. А.Л. Островського]. – Львів : Видавництво Львівської політехніки, 2012. – 564 с.
2. Селиханович В.Г. Учебное пособие, 2-е издание стереотипное / В.Г.Селиханович, В.П. Козлов, Г.П. Логинов . – М. ООО ИД "Альянс", 2006. – 382 с.
3. Геодезія. Частина 1. Під редакцією проф. Могильного С.Г., проф. Войтенка С.П. Чернігів, 2002.
4. Инструкция по нивелированию I, II, III и IV классов – М : Недра, 1990. – 174 с.
5. Маслов А.В. Геодезія / А.В. Маслов, А.В. Гордєєв, Н.Н. Александров, К.С. Соберайский, Ю.Г. Батраков. – М. : Недра, 1972. – 525 с.

## Методичне видання

Кононенко Сергій Іванович  
Михайло Васильович Шемякін

Кононенко С.І., Шемякін М.В. ГЕОДЕЗІЯ. Зрівноваження нівелірних мереж //  
Методичні вказівки для практичних занять та самостійної роботи студентам  
спеціальності 193 геодезія та землеустрій. Умань: Уманський НУС, 2019. 19 с.